DERWENT-ACC-NO:

1993-380991<sup>-</sup>

DERWENT-WEEK:

199348

COPYRIGHT 2006 DERWENT INFORMATION LTD

Die bonder transferring wafer ring to expand stage - has transfer arm equipped with forked ends and vacuum pad fixed under each end of arm NoAbstract

PATENT-ASSIGNEE: MITSUBISHI ELECTRIC CORP[MITQ] PRIORITY-DATA: 1992JP-0105506 (March 30, 1992)

PATENT-FAMILY:

PUB-NO

PUB-DATE

October 29, 1993

LANGUAGE N/A

PAGES 004

MAIN-IPC

JP 05283502 A

APPL-NO

H01L

021/68

APPLICATION-DATA: PUB-NO

JP 05283502A

APPL-DESCRIPTOR N/A

1992JP-0105506

APPL-DATE March 30, 1992

INT-CL (IPC): B65G049/07, H01L021/68

ABSTRACTED-PUB-NO: JP 05283502A

EQUIVALENT-ABSTRACTS:

CHOSEN-DRAWING: Dwg.1/3

TITLE-TERMS: DIE BOND TRANSFER WAFER RING EXPAND STAGE TRANSFER ARM EQUIP FORK

END VACUUM PAD FIX END ARM NOABSTRACT

DERWENT-CLASS: Q35 U11 EPI-CODES: U11-E02A3; U11-F02A3;

SECONDARY-ACC-NO:

Non-CPI Secondary Accession Numbers: N1993-294351

# (19)日本国特新庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

FΙ

(11)特許出願公開番号

# 特開平5-283502

(43)公開日 平成5年(1993)10月29日

(51)Int.Cl.<sup>5</sup>

識別記号

庁内整理番号

技術表示箇所

H01L 21/68 B 6 5 G 49/07

A 8418-4M

9244-3F

審査請求 未請求 請求項の数2(全 4 頁)

(21)出願番号

特願平4-105506

(22)出願日

平成 4年(1992) 3月30日

(71)出願人 000006013

三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号

(72)発明者 山本 征彦

福岡市西区今宿東一丁目1番1号 三菱電 機エンジニア リング株式会社エル・エ

ス・アイ設計センター福岡支所内

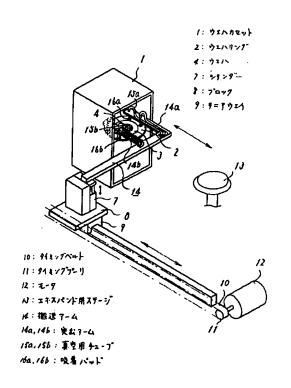
(74)代理人 弁理士 村上 博 (外1名)

# (54)【発明の名称】 ダイボンド装置

#### (57)【要約】

【目的】 ダイボンド装置におけるウエハリングの搬送 において、ウエハリングのたわみがなく、かつ位置決め 精度の良好な装置を得る。

【構成】 シリンダー7により上下動しかつリニアウェ イ9などのガイドに沿って移動する搬送アーム14の先 端の二又部14a,14bにウエハリング2を吸着する ための真空吸着パッド16a, 16bを配設し、この吸 着パッドでウエハリング2の両側周辺部を両持支持する ように構成した。



1

## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ウエハを載せたウエハリングをウエハカ セットからエキスパンド用ステージへ搬送する装置にお いて、駆動手段により上下動しかつウエハカセットから エキスパンド用ステージ間を移動させられる搬送アーム の先端を二又状アームとし、この各アームの下部に各々 真空吸着パッドを装備し、この吸着パッドを上記ウエハ リングの周辺部両側にのぞませて両持支持としたことを 特徴とするダイボンド装置。

【請求項2】 ウエハを載せたウエハリングをウエハカ 10 セットからエキスパンド用ステージへ搬送する装置にお いて、駆動手段により上下動しかつウエハカセットから エキスパンド用ステージ間を移動させられる搬送アーム の先端を二又状アームとし、この各アームの下部に各々 電磁磁石を装備し、この電磁磁石を上記ウエハリングの 周辺部両側にのぞませて両持支持としたことを特徴とす るダイボンド装置。

# 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【産業上の利用分野】この発明は、ダイボンド装置、特 20 にウエハを載せたウエハリングをウエハカセットからエ キスパンド用ステージへ搬送するための装置に関するも のである。

#### [0002]

【従来の技術】図3a.bは従来のこの種のダイボンド 装置を示す構成図であり、図において、1はウエハカセ ット、2はこのウエハカセット内に収納されたウエハシ ート3付のウエハリング、4はウエハシート3上に載置 されたウエハ、5,6は上記ウエハリング2を把持して ランプ用アーム6を上下に移動させるシリンダー、8は 上記アーム5、6を固定するブロック、9はリニアウェ イ、10はブロック8に連結されたタイミングベルト、 11はタイミングプーリ、12はモータ、13はエキス パンド用ステージである。

【0003】次に動作について説明する。 ウエハカセッ ト1に収納されていたウエハリング2は、搬送アーム5 とクランプ用アーム6によりクランプされる。なおこの クランプは、シリンダ7の作動でクランプ用アーム6の 上昇により行われる。次いでモーター12の回転により 40 駆動伝達されたタイミングプーリー11によりタイミン グベルト10が引張られ、リニアウェイ9上のブロック 8がスライドする。なおこのスライドは、ウエハカセッ ト1とエキスパンド用ステージ13間で行われる。

# [0004]

【発明が解決しようとする課題】従来のダイボンド装置 のウエハリング搬送部は、片側のみでクランプし、搬送 するため、ウエハリングがたわみやすく、又位置決め精 度が不安定であるなどの問題点があった。

【0005】この発明は上記のような問題点を解消する 50 エハリング搬送部を示す斜視図である。

ためになされたもので、ウエハリングのたわみがなく、 かつ位置決め精度の良好な装置を得ることを目的とす る。

#### [0006]

【課題を解決するための手段】この発明に係るダイボン ド装置は、ウエハリングのクランプを、真空吸着または 電磁磁石による把持にするとともに、両持方式にしたも のである。

### [0007]

【作用】この発明におけるダイボンド装置は、ウエハリ ングの支持を、真空吸着または電磁磁石による両持方式 にしたことで、位置決め精度が良くなり、かつたわみが なくなる。

#### [0008]

【実施例】実施例1. 図1はこの発明の一実施例を示す もので、14はシリンダー7に取付けられ先端に2本の 平行状突出アーム14a,14bを有する搬送アーム、 15a, 15bはこの各アーム14a, 14bに取付け られた真空用チューブ、16a、16bは各々この真空 用チューブ15a, 15bと接続され各アーム14a. 14bの下部に支持された各々2個(計4個)の吸着パ ッドである。なおその他の構成は上記従来例と同様であ るので説明を省略する。

【0009】次に動作について説明する。 ウエハカセッ ト1に収納されていたウエハリング2は、搬送アームの 下降により、吸着パッド16a,16bがウエハリング 2の周辺対向部の両側に押しつけられて吸着する。 真空 は、真空用チューブ15a,15bにより運ばれる。な お、この際ウエハが貼りつけられたリングを吸着するの 搬送するための搬送アームとクランプ用アーム、7はク 30 でウエハにはダメージを及ぼさない。次いでモーター1 2の回転により駆動伝達されたタイミングプーリー11 によりタイミングベルト10が引張られ、リニアウェイ 9上のブロック8がスライドし、ウエハカセット1から エキスパンド用ステージ13へと運ばれる。

> 【0010】実施例2. なお上記実施例では、ウエハリ ングの支持を真空吸着式にしているが、これを図2に示 すように電磁磁石による支持としてもよい。すなわち図 2において、17a, 17bは搬送アーム14の先端部 に設けられた2本の突出アーム14a, 14bの各々の 下部に装着された電磁磁石である。このようにすれば、 シートのたるみの影響を受けにくく、かつ電磁磁石のた め制御が可能となる。

### [0011]

【発明の効果】以上のようにこの発明によれば、ウエハ リングの周辺部を真空または電磁磁石による両持支持と したので、たわみがなく、かつ位置決め精度の高いもの が得られる効果がある。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の一実施例によるダイボンド装置のウ

3

【図2】この発明の他の実施例を示す斜視図である。

【図3】従来のダイボンド装置のウエハリング搬送部を示す斜視図aとそのA-A線の断面図bである。

# 【符号の説明】

- 1 ウエハカセット
- 2 ウエハリング
- 4 ウエハ
- 7 シリンダー
- 8 ブロック
- 9 リニアウェイ

10 タイミングベルト

11 タイミングプーリ

12 モータ

13 エキスパンド用ステージ

14 搬送アーム

14a,14b 突出アーム

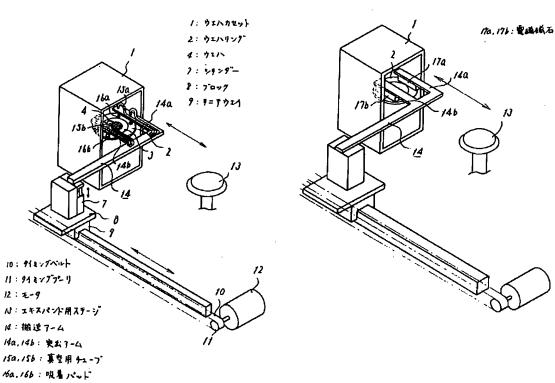
15a, 15b 真空用チューブ

16a, 16b 吸着パッド

17a, 17b 電磁磁石

10

【図1】



【図2】



